

Решение системы нелинейных дифференциальных уравнений в частных производных с n+1 независимыми переменными

Аширбаева Айжаркын Жоробековна, доктор физико-математических наук, профессор
Ошский технологический университет имени М.М. Адышева
Садыкова Гульхан Курманбековна, аспирант
Ошский государственный университет, (г. Ош, Кыргызская республика)

Аннотация. Рассмотрена система нелинейных дифференциальных уравнений в частных производных (СНДУ в ЧП) первого порядка с n+1 независимыми переменными. Методом дополнительного аргумента (МДА) доказано существование единственного решения начальной задачи.

Ключевые слова: система дифференциальных уравнений, нелинейное, частные производные, МДА, принцип сжатых отображений.

Мы рассмотрим следующую систему:

$$\begin{cases} D[a_{11}(t, x, u_1, \dots, u_n), \dots, a_{1n}(t, x, u_1, \dots, u_n)]u_1(t, x) = \sum_{k=1}^n a_{1k}(t, x, u_1, \dots, u_n) + f(t) \\ D[a_{21}(t, x, u_1, u_2), a_{22}, \dots, a_{2n}]u_2(t, x) = b_1(t, x, u_1, u_2) \\ D[a_{31}(t, x, u_1, u_2, u_3), \dots, a_{3n}(t, x, u_1, u_2, u_3)]u_3(t, x) = b_2(t, x, u_1, u_2, u_3) \\ \dots \\ D[a_{n1}(t, x, u_1, \dots, u_n), \dots, a_{nn}(t, x, u_1, \dots, u_n)]u_n(t, x) = b_{n-1}(t, x, u_1, \dots, u_n) \end{cases} \quad (1)$$

где

$$(t, x) \in G_{n+1}(T) = [0, T] \times R^n,$$

и оператор

$$D[\omega_1, \dots, \omega_n] = \frac{\partial}{\partial t} + \sum_{k=1}^n \omega_k \frac{\partial}{\partial x_k};$$

Система (1) рассматривается с начальными условиями

$$\begin{aligned} u_1(0, x) &= \sum_{k=1}^n x_k \\ u_k(0, x) &= \varphi_k(x), \quad x \in R, \quad k = 2, \dots, n. \end{aligned} \quad (2)$$

Для решения данной задачи используем так называемый метод-метод дополнительного аргумента (МДА). Приведем задачу (1)-(2) к системе интегральных уравнений МДА. Затем по принципу сжатых отображений докажем существование и единственность решения системы интегральных уравнений.

Применениям этого метода посвящены работы М.И. Иманалиева, П.С. Панкова, А.Ж. Аширбаевой.

Используя классы функций из [2], докажем следующую теорему.

ТЕОРЕМА. Пусть $\varphi_k(x) \in C^{(1)}(R^n)$, $a_{ij}(t, x, u_1, \dots, u_n) \in \bar{C}^{(1)}(G_{n+1}(T) \times R^n)$,

$b_i(t, x, u_1, \dots, u_{i+1}) \in \bar{C}^{(1)}(G_{n+1}(T) \times R^n)$, $i, j = 1, 2, \dots, n$.

Тогда при $0 < T_* \leq T$ задача (1)-(2) имеет решение в $(\bar{C}^{(1)}(G_{n+1}(T_*)))^n$.

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО.

Для доказательства теоремы воспользуемся МДА. Развитие этого метода и его применение к СНДУ в ЧП рассмотрены в работе [1,3].

Рассмотрим сначала первое уравнение системы (1). Это уравнение с условием (2) сводится к следующему интегральному уравнению:

$$\begin{aligned} u_1(t, x) &= \sum_{k=1}^n x_k - \int_0^t \sum_{k=1}^n a_{1k}(t, p_1(v, t, x), u_1(v, p_1), \dots, u_n(v, p_1)) dv + \\ &+ \int_0^t \sum_{k=1}^n a_{1k}(t, p_1(v, t, x), u_1(v, p_1), \dots, u_n(v, p_1)) dv + \int_0^t f(s) ds, \end{aligned} \quad (3)$$

где

где $p_1(s, t, x) = (p_{11}(s, t, x), p_{12}(s, t, x), \dots, p_{1n}(s, t, x))$ - решение следующей системы интегральных уравнений

$$p_{1k}(s, t, x) = x_k - \int_s^t a_{1k}(v, p_1(v, t, x), u_1(v, p_1), \dots, u_n(v, p_1)) dv, \quad k = 1, \dots, n, \quad (4)$$

$$(s, t, x) \in Q_2^n(T).$$

Где обозначено

$$Q_2^n(T) = \{(t_1, t_2, t_3, \dots, t_n, x) \mid 0 \leq t_1 \leq t_2 \leq t_3 \leq \dots \leq t_n \leq T, x \in R^n\}$$

Из (3) имеем:

$$u_1(t, x) = \sum_{k=1}^n x_k + \int_0^t f(s) ds \quad (5)$$

Система уравнений (4) имеет единственное решение, удовлетворяющее системе дифференциальных уравнений

$$\frac{\partial p_{1k}(s, t, x)}{\partial t} + \sum_{i=1}^n a_{1i}(t, x, u_1, \dots, u_n) \frac{\partial p_{1k}(s, t, x)}{\partial x_i} = 0, \quad p_{1k}(s, s, x) = x_k, \quad k = 1, \dots, n.$$

Воспользуясь преимуществом МДА, мы нашли неизвестную функцию $u_1(t, x)$ в виде (5).

Теперь подставляя найденную функцию $u_1(t, x)$ во второе уравнение системы (1) получаем следующую задачу относительно неизвестной функции $u_2(t, x)$:

$$D[\tilde{a}_{21}(t, x, u_2), \tilde{a}_{22}, \dots, \tilde{a}_{2n}]u_2(t, x) = \tilde{b}_1(t, x, u_2) \quad (6_1)$$

с условием (2),

где

$$\tilde{a}_{2i}(t, x, u_2) = a_{2i}(t, x, \sum_{k=1}^n x_k + \int_0^t f(s) ds, u_2),$$

$$\tilde{b}_1(t, x, u_2) = b_1\left(t, x, \sum_{k=1}^n x_k + \int_0^t f(s)ds, u_2\right), \quad i = 1, \dots, n$$

Применяя МДА для задачи (6), (3), сводим задачу к системе интегральных уравнений:

$$u_2(t, x) = \varphi(p_2(0, t, x)) + \int_0^t \tilde{b}_1(v, p_2(v, t, x), u_2(v, p_2(v, t, x)))dv, \quad (7_1)$$

где

где $p_2(s, t, x) = (p_{21}(s, t, x), p_{22}(s, t, x), \dots, p_{2n}(s, t, x))$ - решение следующей системы интегральных уравнений

$$p_{2k}(s, t, x) = x_k - \int_s^t \tilde{a}_{2k}(v, p_2(v, t, x), u_2(v, p_2))dv, \quad k = 1, \dots, n, \quad (8_1)$$

$$(s, t, x) \in Q_2^n(T)$$

Система уравнений (4) имеет единственное решение, удовлетворяющее системе дифференциальных уравнений

$$\frac{\partial p_{2k}(s, t, x)}{\partial t} + \sum_{i=1}^n a_{2i}(t, x, u_1, \dots, u_n) \frac{\partial p_{2k}(s, t, x)}{\partial x_i} = 0, \quad p_{2k}(s, s, x) = x_k, \quad k = 1, \dots, n.$$

Применим принцип сжатых отображений для системы интегральных уравнений (7₁), (8₁) (см. работы [1-3]). При $0 < T_1^* \leq T$ (T_1^* определяется из исходных данных и из условий теоремы) задача (7₁), (3) имеет единственное решение в $(\bar{C}^{(1)}(G_{n+1}(T_1^*)))^n$.

Теперь будем решать третье уравнение системы (1) по известным функциям $u_1(t, x), u_2(t, x)$.

$$D[\tilde{a}_{31}(t, x, u_3), \tilde{a}_{32}, \dots, \tilde{a}_{33}]u_3(t, x) = \tilde{b}_2(t, x, u_3) \quad (6_2)$$

с условием (2),

где

$$\tilde{a}_{3i}(t, x, u_3) = a_{3i}\left(t, x, \sum_{k=1}^n x_k + \int_0^t f(s)ds, u_2, u_3\right),$$

$$\tilde{b}_2(t, x, u_3) = b_2\left(t, x, \sum_{k=1}^n x_k + \int_0^t f(s)ds, u_2, u_3\right), \quad i = 1, \dots, n.$$

Применяя МДА для задачи (6₂), (3), сводим задачу к системе интегральных уравнений:

$$u_3(t, x) = \varphi(p_3(0, t, x)) + \int_0^t \tilde{b}_2(v, p_3(v, t, x), u_3(v, p_3(v, t, x)))dv, \quad (7_2)$$

где $p_3(s, t, x) = (p_{31}(s, t, x), p_{32}(s, t, x), \dots, p_{3n}(s, t, x))$ - решение следующей системы интегральных уравнений

$$p_{3k}(s, t, x) = x_k - \int_s^t \tilde{a}_{3k}(v, p_3(v, t, x), u_3(v, p_3))dv, \quad k = 1, \dots, n, \quad (8_2)$$

$$(s, t, x) \in Q_3^n(T).$$

Система уравнений (8₂) имеет единственное решение, удовлетворяющее системе дифференциальных уравнений

$$\frac{\partial p_{3k}(s, t, x)}{\partial t} + \sum_{i=1}^n \tilde{a}_{3i}(t, x, u_3) \frac{\partial p_{3k}(s, t, x)}{\partial x_i} = 0, \quad p_{3k}(s, s, x) = x_k, \quad k = 1, \dots, n.$$

По принципу сжатых отображений система уравнений (7₂), (8₂) при $0 < T_2^* \leq T$ (T_2^* определяется из исходных данных и из условий теоремы) имеет решение в $(\bar{C}^{(1)}(G_{n+1}(T_2^*)))^n$.

Продолжая этот процесс, будем решать последнее уравнение системы (1) по известным функциям $u_1(t, x), u_2(t, x), \dots, u_{n-1}(t, x)$:

$$D[\tilde{a}_{n1}(t, x, u_n), \tilde{a}_{n2}, \dots, \tilde{a}_{nn}]u_n(t, x) = \tilde{b}_{n-1}(t, x, u_n) \quad (6_n)$$

с условием (2),

где

$$\tilde{a}_{ni}(t, x, u_n) = a_{ni}\left(t, x, \sum_{k=1}^n x_k + \int_0^t f(s)ds, u_2, u_3, \dots, u_n\right),$$

$$\tilde{b}_{n-1}(t, x, u_n) = b_{n-1}\left(t, x, \sum_{k=1}^n x_k + \int_0^t f(s)ds, u_2, u_3, \dots, u_n\right), \quad i = 1, \dots, n.$$

Применяя МДА для задачи (6_n), (3), сводим задачу к системе интегральных уравнений:

$$u_n(t, x) = \varphi(p_n(0, t, x)) + \int_0^t \tilde{b}_{n-1}(v, p_n(v, t, x), u_n(v, p_n(v, t, x)))dv, \quad (7_n)$$

где $p_n(s, t, x) = (p_{n1}(s, t, x), p_{n2}(s, t, x), \dots, p_{nn}(s, t, x))$ - решение следующей системы интегральных уравнений

$$p_{nk}(s, t, x) = x_k - \int_s^t \tilde{a}_{nk}(v, p_n(v, t, x), u_n(v, p_n))dv, \quad k = 1, \dots, n, \quad (8_n)$$

$$(s, t, x) \in Q_n^n(T).$$

Система уравнений (8_n) имеет единственное решение, удовлетворяющее системе дифференциальных уравнений

$$\frac{\partial p_{nk}(s, t, x)}{\partial t} + \sum_{i=1}^n \tilde{a}_{ni}(t, x, u_n) \frac{\partial p_{nk}(s, t, x)}{\partial x_i} = 0, \quad p_{nk}(s, s, x) = x_k, \quad k = 1, \dots, n.$$

По принципу сжатых отображений система уравнений (7_n), (8_n) при $0 < T_{n-1}^* \leq T$ (T_{n-1}^* определяется из исходных данных и из условий теоремы) имеет решение в $(\bar{C}^{(1)}(G_{n+1}(T_{n-1}^*)))^n$.

Следовательно, при $0 < T_* \leq T$, где $T_* = \min\{T_1^*, T_2^*, \dots, T_{n-1}^*\}$ задача (1)-(2) имеет решение в $(\bar{C}^{(1)}(G_{n+1}(T_*)))^n$. Теорема доказана.

Литература:

1. Иманалиев М.И., Алексеенко С.Н. К теории систем нелинейных интегро-дифференциальных уравнений в частных производных типа Уизема // Доклады АН. – 1992. – Т. 325. – № 6. – С.1111–1115.
2. Аширбаева А.Ж. Решение нелинейных дифференциальных и интегро-дифференциальных уравнений в частных производных высокого порядка методом дополнительного аргумента. – Бишкек: Илим, 2013. – 134 с.
3. Аширбаева А.Ж., Мамбетов Ж.И. Решение системы нелинейных дифференциальных уравнений в частных производных первого порядка со многими переменными // Международный научно-исследовательский журнал. 2018. – № 3(69). – С. 6-10.