

Математическая модель распространения волн по поверхности жидкого диэлектрика

Егерова Эльвира Николаевна, кандидат физико – математических наук, доцент
Казакова Юлия Владимировна, студент
Национальный исследовательский Мордовский государственный университет имени Н. П. Огарева

В статье построена математическая модель распространения поверхностных волн в поляризующийся жидкой среде, находящийся в электрическом поле конденсатора, к обкладкам которого приложена разность потенциалов. Записаны уравнения движения жидкости, уравнения для электрического поля в жидкости и атмосфере, а также граничные условия на свободной поверхности жидкости и на твердых поверхностях – обкладках конденсатора. Решение краевой задачи ищется методом малого параметра. Найдены общие выражения для фазовой и групповой скорости поверхностной волны в жидкой среде, взаимодействующей с электрическим полем. Найдено дисперсионное соотношение, связывающее частоту с волновым числом.

Рассматривается распространение волн по свободной поверхности жидкого диэлектрика, слой которого находится в зазоре конденсатора, создающего поперечное к этому слою электрическое поле. Ось z направлена вертикально вверх, а плоскость x^*y^* ($z^* = 0$) совпадает с невозмущенной поверхностью жидкости. Толщину плоских слоев жидкости и атмосферы обозначим, h_2^* соответственно.

Уравнения движения жидкости имеют вид [22]:

$$\rho(\partial v^*/\partial t^* + (\vec{v}^* \nabla^*) \vec{v}^*) = -\nabla^* p^* + \rho \vec{g}^*; \operatorname{div}^* \vec{v}^* = 0, (1)$$

здесь и далее звездочкой будем обозначать размерные величины, чтобы их отличать от безразмерных величин, обозначаемых теми же буквами только без звездочек. ρ – плотность жидкости; \vec{v}^* – скорость; p^* – давление; \vec{g}^* – ускорение силы тяжести.

Уравнения Максвелла для электрического поля имеют вид:

$$\operatorname{rot}^* \vec{E}^* = 0; \operatorname{div}^* \vec{D}^* = 0, (2)$$

где $\vec{D}^* = \varepsilon E^*$, $\varepsilon = \text{const}$ – диэлектрическая проницаемость

Граничные условия на свободной поверхности жидкости ($z^* = 0$) запишем следующим образом

$$v_n^* - V_n^* = 0, \{ \vec{E}^* - \vec{n} E_n^* \} = 0, \{ \vec{n} \cdot \vec{D}^* \} = 0, \\ \{ p_{ij} * n_i n_j \} = -\alpha \left(\frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2} \right) (z^* = 0),$$

где v_n^* V_n^* – нормальные скорости жидкости и поверхности, \vec{n} – нормаль, направленная из области 1 в – 2; $\{A\} = A_2 - A_1$ – скачок или разрыв величины на поверхности.

К граничным условиям на свободной поверхности добавляются условия на твердых поверхностях обкладок конденсатора:

$$v_n^* = 0, \varphi_1^* = \Phi_1^* (z_1^* = -h_1^*); \\ \varphi_2^* = \Phi_2^* (z_2^* = h_2^*),$$

где первое условие – это условие не протекания жидкости; Φ_1^* , Φ_2^* – заданные постоянные потенциалы на нижней и верхней обкладках конденсатора; $U^* = \Phi_2^* - \Phi_1^*$ – разность потенциалов.

Уравнение свободной поверхности жидкости: $z^* = \xi^*(x^*, t^*)$, где ξ^* – величина смещения свободной поверхности, t^* – время.

Напряженность электрического поля связана с потенциалом φ по формуле $\vec{E}^* = -\nabla^* \varphi^*$. Из уравнений Максвелла следует $\Delta^* \varphi_i^* = 0$ ($i = 1, 2$).

Исходные граничные условия запишем в виде

$$v_z^* = v_x^* \partial \xi^* / \partial x^* + \partial \xi^* / \partial t^*, \\ \left\{ \vec{E}^* - \frac{\vec{\Xi}_z^* - \vec{\Xi}_x^* (\partial \xi^* / \partial x^*)}{\sqrt{1 + (\partial \xi^* / \partial x^*)^2}} \cdot E_n^* \right\} = 0; \\ \left\{ \varepsilon [\vec{\Xi}_z^* - \vec{\Xi}_x^* (\partial \xi^* / \partial x^*)] \cdot \vec{E}^* \right\} = 0; (3)$$

$$\{ p^* - \varepsilon E_n^{*2} / 8\pi + \varepsilon E_\tau^{*2} / 8\pi \} = \frac{\alpha (\partial^2 \xi^* / \partial x^{*2})}{(\sqrt{1 + (\partial \xi^* / \partial x^*)^2})^3};$$

$$E_n^* = \vec{E}^* \cdot \vec{n}; E_\tau^* = \vec{E}^* - \vec{n} E_n^*,$$

где $\vec{\Xi}_z^*$, $\vec{\Xi}_x^*$ – базисные векторы.

Сделаем безразмерными величины, входящих в уравнения и граничные условия.

В случае распространения волны можно записать

$E_i^* = E_{0i}^* + E_{wi}^*$; $\varphi_{0i}^* + \varphi_{wi}^*$, где нижним индексом 0 обозначены невозмущенные величины, а w – возмущения величины. Далее перейдем от неподвижной системы координат к движущейся со скоростью c , где c – фазовая скорость волны. Кроме того, в данном случае представляет интерес так называемая групповая скорость

$$U(k) = d\omega(k) / dk, (4)$$

являющаяся скоростью переноса энергии в волнах с волновым числом в окрестности k , $k = 2\pi/\lambda$, где λ – длина волны.

Введем следующие безразмерные величины, входящие в исходные уравнения [1, 2]

$$x = k(x^* - ct^*), z = kz^*, \xi = \xi^* k / \delta, \vec{v} = \vec{v}^* / \delta c, \vec{E}_i = E_{wi}^* / \delta E_{0i}^*,$$

$$\eta = \varepsilon_1/\varepsilon_2, e_z = E_{0zi}^*/E_{0i}^* = \pm 1, \varphi_i = k\varphi_{wi}^*/\delta E_{0i}^*. (5)$$

Следует отметить, что исследование поверхностных волн в средах, взаимодействующих с электрическим полем, проведено к настоящему времени только в частных случаях, а полный нелинейный анализ этого явления отсутствует. Тогда как решение задачи в линейном приближении дает неполное представление о распространении волн, жидкости.

Для решения данной задачи используем метод возмущений. В качестве малого безразмерного параметра берем $\delta = \text{рем } \delta = 2\pi|\xi_m^*|\lambda^{-1}$, где ξ_{max}^* – максимальное значение смещения свободной поверхности жидкости $\xi^*(z^*, t^*)$. Давление запишем в виде

$$p_1^* \equiv p^* = p_0^* + p_w^*, (6)$$

где p_0^* – равновесное давление при отсутствии волны, причем это давление запишем в виде

$$p_0^* = -\rho g z^* + C, (7)$$

где C – произвольная постоянная, для нахождения которой воспользуемся первым динамическим граничным условием в (3) при отсутствии волны

$$-p_2 + \frac{\varepsilon_2 E_{02}^*}{4\pi} - \frac{\varepsilon_2 E_{02}^{*2}}{8\pi} + p_1 - \frac{\varepsilon_1 E_{01}^*}{4\pi} + \frac{\varepsilon_1 E_{01}^{*2}}{8\pi} = 0.$$

С учетом значения C давление p_0^* находится из (7). Безразмерное давление определим следующим образом

$$p = p_w^*/\rho\delta c^2 = p^* - p_0^*/\rho\delta c^2. (8)$$

Невозмущенный электрический потенциал имеет вид:

$$\varphi_{01}^* = -E_{0z1}^* z^* + C_1; \varphi_{02}^* = -E_{0z2}^* z^* + C_2.$$

Граничные условия на обкладках конденсатора запишем в виде

$$\varphi_{w1}^* = 0, (z = -h_1^*); \varphi_{w2}^* = 0, (z = h_2^*). (9)$$

В безразмерных обозначениях система уравнений движения примет вид [1,2]

$$-\partial \vec{v}/\partial x + \delta(\vec{v}\nabla)\vec{v} = -\nabla p, \text{div } \vec{v} = 0,$$

$$\Delta \varphi_i = 0, \vec{E}_i = -\text{grad} \varphi_i (i = 1, 2). (10)$$

Уравнение свободной поверхности примет вид $z = \delta \xi(x)$.

Граничные условия (3) записываются в виде (при $z = \delta \xi(x)$).

$$v_z = \delta v_x d\xi/dx - d\xi/dx,$$

$$e_z d\xi/dx + E_{1x} = \eta(e_z d\xi/dx + E_{2x}),$$

$$E_{1z} - \delta E_{1x} d\xi/dx = E_{2z} - \delta E_{2x} d\xi/dx, (11)$$

$$\varepsilon_1 \sigma_{e1} k \left[e_z E_{1z} - \frac{\delta}{2} (E_{1x}^2 - E_{1z}^2) - \delta (d\xi/dx)^2 - \right.$$

$$\left. -2\delta e_z E_{1x} d\xi/dx \right] + \varepsilon_2 \sigma_{e2} k \left[e_z E_{2z} + \frac{\delta}{2} (E_{2x}^2 - E_{2z}^2) + \right.$$

$$\left. + \delta (d\xi/dx)^2 + 2\delta e_z E_{2x} d\xi/dx \right] - (p - \xi/v)gv =$$

$$= \sigma_c k d^2 \xi / dx^2 \left[1 - \frac{3\delta^2}{2} (d\xi/dx)^2 \right],$$

$$v = kc^2/g, \sigma_c = ak/\rho, \sigma_{e1} = D_0^{*2}/4\pi\rho\varepsilon_1^2, \sigma_{e2} = D_0^{*2}/4\pi\rho\varepsilon_2^2.$$

В последнем условии (11) использовано разложение при $\gamma \ll 1$

$$(1 + \gamma)^\alpha = 1 + \alpha\gamma + \dots$$

при $\alpha = -3/2, \gamma = (\delta d\xi/dx)^2$. Малые высших порядков отброшены.

Условия на твердых поверхностях

$$v_n = 0, \varphi_1 = 0, (z = -h_1); \varphi_2 = 0, (z = h_2), (12)$$

где $h_1 = kh_1^*, h_2 = kh_2^*$.

Будем предполагать также выполненными условия периодичности и симметрии волны относительно вертикали, а также условие, связанное с выбором оси x , которая лежит на невозмущенной поверхности жидкости.

$$\xi(x + 2\pi) = \xi(x); \xi(-x) = \xi(x); \int_0^{2\pi} \xi(x) dx = 0.$$

Прежде чем исследовать нелинейную задачу, рассмотрим линейную краевую задачу, получающуюся из нелинейной при $\delta = 0$:

$$\partial v_z / \partial z = -\partial p / \partial x, \partial v_z / \partial x = \partial p / \partial z, (13)$$

$$\frac{\partial v_x}{\partial x} + \frac{\partial v_z}{\partial z} = 0, \frac{\partial^2 \varphi_i}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \varphi_i}{\partial z^2} = 0, (i = 1, 2),$$

$$E_{ix} = -\partial \varphi_i / \partial x, E_{iz} = -\partial \varphi_i / \partial z.$$

Граничные условия при $z = 0$ имеют вид:

$$v_z = -d\xi/dx, e_z d\xi/dx + E_{1x} = \eta(e_z d\xi/dx + E_{2x}), (14)$$

$$E_{1z} = E_{2z}; \varepsilon_1 \sigma_{e1} k e_z E_{1z} - \varepsilon_2 \sigma_{e2} k e_z E_{2z} -$$

$$-(p - \xi/x)gv = \sigma_c k \partial^2 \xi / \partial x^2.$$

Граничные условия на твердых поверхностях, а также условия симметрии и периодичности остаются без изменения.

Из первых двух уравнений (13) следует уравнение Лапласа вида:

$$\partial^2 v_z / \partial x^2 + \partial^2 v_z / \partial z^2 = 0. (15)$$

Решаем это дифференциальное уравнение методом разделения переменных $v_z = X(x)Z(z)$. Для этого подставляем v_z в (15), и находим два обыкновенных дифференциальных уравнения второго порядка

$$X''(x) + qX(x) = 0, Z''(z) - qZ(z) = 0, (16)$$

Из первого уравнения (14) следует

$$\xi(x) = -\int v_z(x, 0) dx =$$

$$= \frac{1}{q} \int Z(0) X''(x) dx = \frac{1}{q} Z(0) X'(x) + C.$$

Вследствие третьего условия (14) имеем $C = 0$. Поскольку $\xi(x)$ имеет период 2π , то $X(x)$ и $X'(x)$ должны иметь такой же период. Для этого необходимо потребовать, чтобы $q = n^2$, ($n = 1, 2, 3 \dots$). Таким образом, $\xi(x)$ может быть линейной комбинацией $\cos(nx)$ и $\sin(nx)$. В связи с условием симметрии $\xi(-x) = \xi(x)$ можно записать окончательно $\xi_n(x) = \beta_n \cos(nx)$. Примем далее условие нормировки функции $\xi(x)$, заключающееся в равенстве единице ее амплитуды $\beta_n = 1$ при любом натуральном n . Таким образом, $X(x) = \sin(nx)$. Тогда для v_{zn} имеем выражение:

$$v_{zn} = (Ae^{nz} + Be^{-nz}) \sin(nx).$$

При $z = -h_1$: $v_z = 0$, поэтому

$$B = -Ae^{-2nh_1}$$

Отсюда следует

$$v_{zn} = 2Ae^{-nh_1} \operatorname{sh}(n(z + h_1)) \cdot \sin(nx).$$

Поскольку $v_z = -d\xi/dx$ при $z = 0$, находим $A = ne^{nh_1} (2\operatorname{sh}(nh_1))^{-1}$.

Окончательно будем иметь

$$v_{zn} = n/\operatorname{sh}(nh_1) \operatorname{sh}(n(z + h_1)) \cdot \sin(nx), (n = 1, 2, 3 \dots) (17)$$

Уравнения для скалярного потенциала (13) также решаем методом разделения переменных. При этом

$$\varphi_i(x, z) = \Phi_i(x) \Psi_i(z), (i = 1, 2).$$

Получаем обыкновенные дифференциальные уравнения второго порядка

$$\Phi_i'' + q_i \Phi_i = 0; \Psi_i'' - q_i \Psi_i = 0, (i = 1, 2),$$

из которых следует решение вида:

$$\varphi_{1n} = (A_1 e^{nz} + B_1 e^{-nz}) (C_1 \cos(nx) + D_1 \sin(nx)),$$

$$\varphi_{2n} = (A_2 e^{nz} + B_2 e^{-nz}) (C_2 \cos(nx) + D_2 \sin(nx)),$$

$$E_{1x} = -\partial \varphi_1 / \partial x, E_{1z} = -\partial \varphi_1 / \partial z, E_{2x} = -\partial \varphi_2 / \partial x, E_{2z} = -\partial \varphi_2 / \partial z.$$

Из второго и третьего граничных условий (14) следует $D_1 = D_2 = 0$.

Условия на обкладках конденсатора или на твердых поверхностях дают решение вида:

$$\varphi_{1n} = \bar{A}_1 \operatorname{sh}(n(z + h_1)) \cos(nx),$$

$$\varphi_{2n} = \bar{A}_2 \operatorname{sh} n(z + h_1) \cos(nx),$$

где \bar{A}_1, \bar{A}_2 – постоянные величины.

Из условий (14) следует $\bar{A}_1 \operatorname{ch}(nh_1) = \bar{A}_2 \operatorname{ch}(nh_2)$;

$$\bar{A}_1 = -\frac{(\eta-1)e_z}{\operatorname{ch}(nh_1)(\eta \operatorname{th}(nh_2) + \operatorname{th}(nh_1))};$$

$$\bar{A}_2 = -\frac{(\eta-1)e_z}{\operatorname{ch}(nh_2)(\eta \operatorname{th}(nh_2) + \operatorname{th}(nh_1))}.$$

Компоненты напряженности электрического поля в областях 1 и 2 имеют вид

$$E_{1xn} = \bar{A}_1 n \operatorname{sh}(n(z + h_1)) \sin(nx),$$

$$E_{1zn} = -\bar{A}_1 n \operatorname{ch}(n(z + h_1)) \cos(nx),$$

$$E_{2xn} = \bar{A}_2 n \operatorname{sh}(n(z - h_2)) \sin(nx),$$

$$E_{2zn} = -\bar{A}_2 n \operatorname{ch}(n(z - h_2)) \cos(nx).$$

Продифференцировав по x динамическое условие (14) с учетом граничных условий и выражения v_{zn} из (17), находим собственные числа исходной линейной краевой задачи

$$v_n = \frac{k}{gn \operatorname{cth} nh_1} \left[\frac{g}{k} + \sigma_c n^2 - \frac{n \sigma_{e1} \varepsilon_2 \eta (\eta-1)^2}{\eta \operatorname{th} nh_2 + \operatorname{th} nh_1} \right] (n = 1, 2, 3 \dots).$$

Затем будем искать решение нелинейной задачи при $\delta \neq 0$ в виде рядов по степеням малого параметра δ , такого что нулевой член этого ряда соответствует решению краевой задачи при $\delta = 0$ [2]:

$$\xi = \sum_{j=0}^{\infty} \delta^j \xi_j, p = \sum_{j=0}^{\infty} \delta^j p_j, \vec{v} = \sum_{j=0}^{\infty} \delta^j \vec{v}_j, \vec{E}_1 = \sum_{j=0}^{\infty} \delta^j \vec{E}_{1j},$$

$$\vec{E}_2 = \sum_{j=0}^{\infty} \delta^j \vec{E}_{2j}, \varphi_1 = \sum_{j=0}^{\infty} \delta^j \varphi_{1j}, (18)$$

$$\varphi_2 = \sum_{j=0}^{\infty} \delta^j \varphi_{2j}, v = v_n \left(1 + \sum_{j=0}^{\infty} \delta^j \theta_j \right)^{-1},$$

где n – натуральное число. Далее будем ограничиваться в рядах (18) тремя первыми слагаемыми, то есть рассматриваем решение задачи с точностью до третьего приближения.

Применяя в нелинейных граничных условиях (14) величины берутся на заранее неизвестной поверхности $z = \delta \xi(x)$. Перенесем граничные условия на поверхность $z = 0$. Для этого разложим величины в ряд Тейлора в окрестности $z = 0$:

$$f(x, \delta \xi) = f(x, 0) + \partial f / \partial z |_{\delta \xi} + 1/2 \partial^2 f / \partial z^2 |_{\delta \xi} \delta^2 \xi^2 + \dots$$

$$v_z = -d\xi/dx + \delta (v_x d\xi/dx - \xi dv_z/dz) + \delta^2 \xi (dv_x/dz d\xi/dx - 1/2 \xi \partial^2 v_z / \partial z^2);$$

$$e_z (1 - \eta) d\xi/dx + E_{1x} - \eta E_{2x} =$$

$$= \delta \xi (\eta \partial E_{2x} / \partial z - \partial E_{1x} / \partial z) + \delta^2 \xi^2 / 2 (\eta \partial^2 E_{2x} / \partial z^2 - \partial^2 E_{1x} / \partial z^2);$$

$$\begin{aligned}
 E_{2z} - E_{1z} = & \delta \left(\xi \frac{\partial E_{1z}}{\partial z} - \xi \frac{\partial E_{2z}}{\partial z} - E_{1x} \frac{d\xi}{dx} + E_{2x} \frac{d\xi}{dx} \right) + \\
 & + \delta^2 \xi (1/2 \xi \partial^2 E_{1z} / \partial z^2 - 1/2 \xi \partial^2 E_{2z} / \partial z^2 - \partial E_{1x} / \partial z d\xi / dx + \partial E_{2x} / \partial z d\xi / dx); \quad (19) \\
 \varepsilon_2 \sigma_{e_2} k \left\{ -e_z E_{2z} + \delta \left[-e_z \xi \frac{\partial E_{2z}}{\partial z} + \frac{1}{2} (E_{1x}^2 - E_{1z}^2) + \right. \right. \\
 & + 2e_z E_{2x} d\xi / dx + (d\xi / dx)^2 \left. \right\} + \delta^2 \xi \left[-1/2 e_z \xi \partial^2 E_{2z} / \partial z^2 + E_{2x} \partial E_{2x} / \partial z - \right. \\
 & \left. - E_{2z} \partial E_{2z} / \partial z + 2e_z \partial E_{2x} / \partial z d\xi / dx \right] \left. \right\} - \varepsilon_1 \sigma_{e_1} k \left\{ -e_z E_{1z} + \right. \\
 & + \delta \left[-e_z \xi \frac{\partial E_{1z}}{\partial z} + \frac{1}{2} (E_{1x}^2 - E_{1z}^2) + 2e_z E_{1x} \frac{d\xi}{dx} + \left. \left(\frac{d\xi}{dx} \right)^2 \right] \right\} + \\
 & + \delta^2 \xi \left[-\frac{1}{2} e_z \xi \frac{\partial^2 E_{1z}}{\partial z^2} + E_{1z} \frac{\partial E_{1z}}{\partial z} + 2e_z \frac{\partial E_{1x}}{\partial z} \frac{d\xi}{dx} \right] \left. \right\} - \\
 & - g v \left(p + \delta \xi \frac{\partial p}{\partial z} + \frac{\partial^2 \xi^2}{2} \frac{\partial^2 p}{\partial z^2} \right) + g \xi = \sigma_c k \frac{d^2 \xi}{dx^2} \left[1 - \frac{3}{2} \delta^2 \left(\frac{d\xi}{dx} \right)^2 \right].
 \end{aligned}$$

Далее ряды (18) следует подставить в уравнения (10) и граничные условия (19), а также в условия на твердых обкладках конденсатора, условия симметрии и периодичности. Приравнявая затем выражения при одинаковых степенях малого параметра в обеих частях равенств, находим уравнения для первого, второго и третьего приближений.

Тем самым находим выражение для фазовой скорости волны, которая зависит от квадрата её амплитуды, кроме прочих параметров, входящих в условие задачи. Фазовая скорость достигает минимума при некотором значении длины волны. А с ростом значения напряженности электрического поля частота волны с фиксированной длиной уменьшается и обращается в ноль при некотором значении напряженности электрического поля.

Литература:

1. Алешков Ю.З. Теория волн на поверхности тяжелой жидкости. Л.: Издательство Ленинградского университета, 1981. 196с.
2. Баринов В.А., Математическое моделирование магнитогидродинамических поверхностных волн. Саранск: Изд-во Мордовского университета, 1991. 96с.
3. Ландау Л.Д., Лифшиц Е.М. Гидродинамика. М.: Наука, 1986. 735с.